

1. Overview of Geophysical Site Investigation and Coordinates (WGS84)

勘測作業區域圖：

下圖 1 可見其調查區域圖（橘色框線內），關於此區之座標請詳見表 1。Survey area as shown in below Figure 1 (outlined in orange).

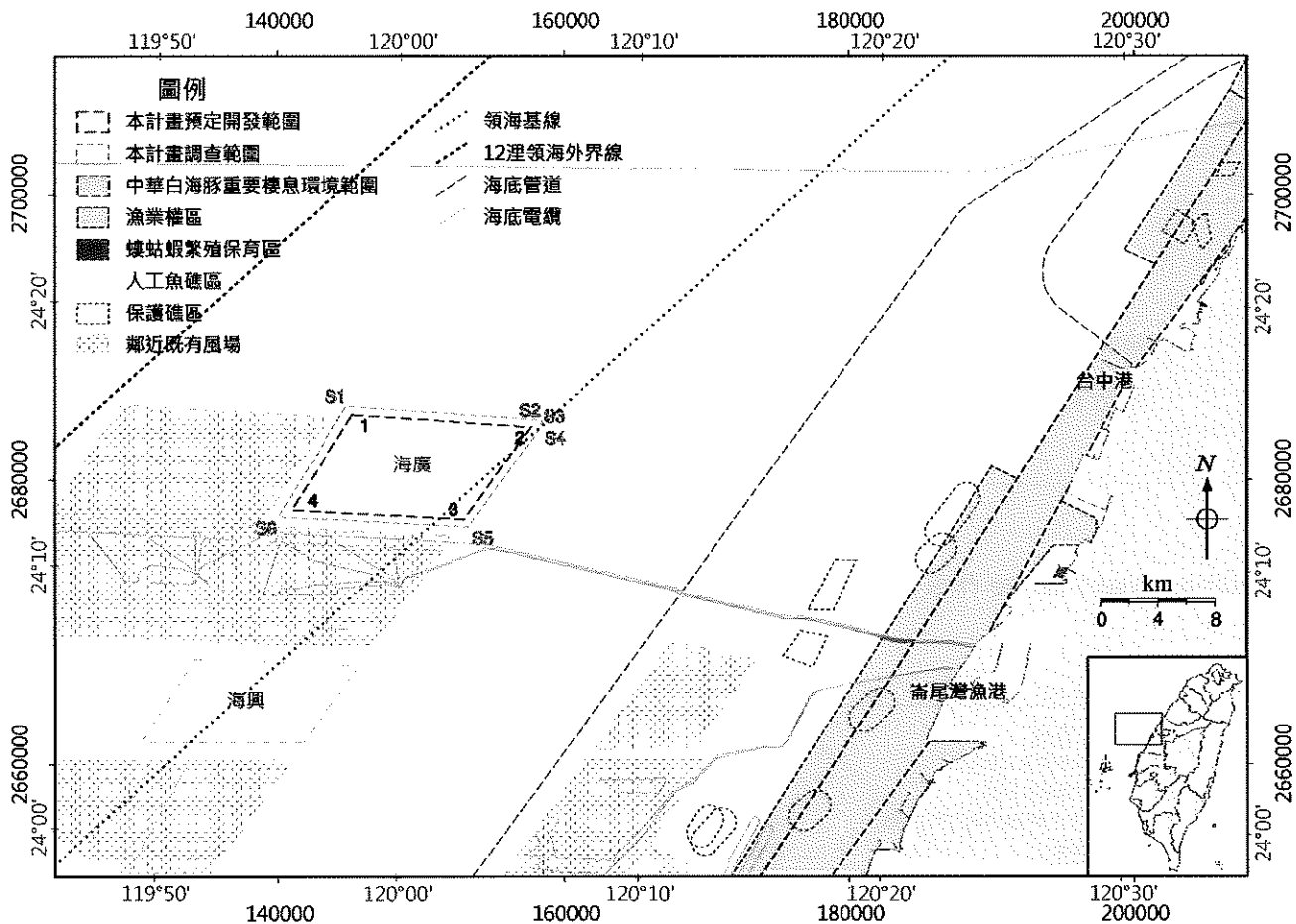


圖 1 Figure 1 調查區域圖 Geophysical Survey boundary

1.1 調查區域邊界座標資訊 Coordinate of Survey Boundary

表 1 Table 1 調查區域邊界座標資訊 Coordinate of Survey Boundary

| No. | | E_TWD97 | N_TWD97 | E_WGS84 (deg) | N_WGS84 (deg) |
|-----|--|----------|-----------|------------------|------------------|
| S1 | 本計畫 調查範圍 (風場邊 界向外擴 五百公 尺) | 144768.6 | 2685168.0 | 119.9635745 | 24.2686584 |
| S2 | | 158516.7 | 2684201.6 | 120.0990271 | 24.2607961 |
| S3 | | 158323.3 | 2683805.2 | 120.0971474 | 24.2572059 |
| S4 | | 158415.4 | 2683726.3 | 120.0980591 | 24.2564994 |
| S5 | | 153351.9 | 2676710.8 | 120.0486690 | 24.1928585 |
| S6 | | 140083.5 | 2677429.7 | 119.9180276 | 24.1984775 |
| 1 | 預定開發 風場範圍 | 145198.9 | 2684568.7 | 119.9678556 | 24.2632765 |
| 2 | | 157696.2 | 2683696.5 | 120.0909788 | 24.2561876 |
| 3 | | 153049.5 | 2677232.9 | 120.0456581 | 24.1975541 |
| 4 | | 140970.9 | 2677887.4 | 119.9267266 | 24.2026719 |

2. Outline of work scope 作業範圍略圖

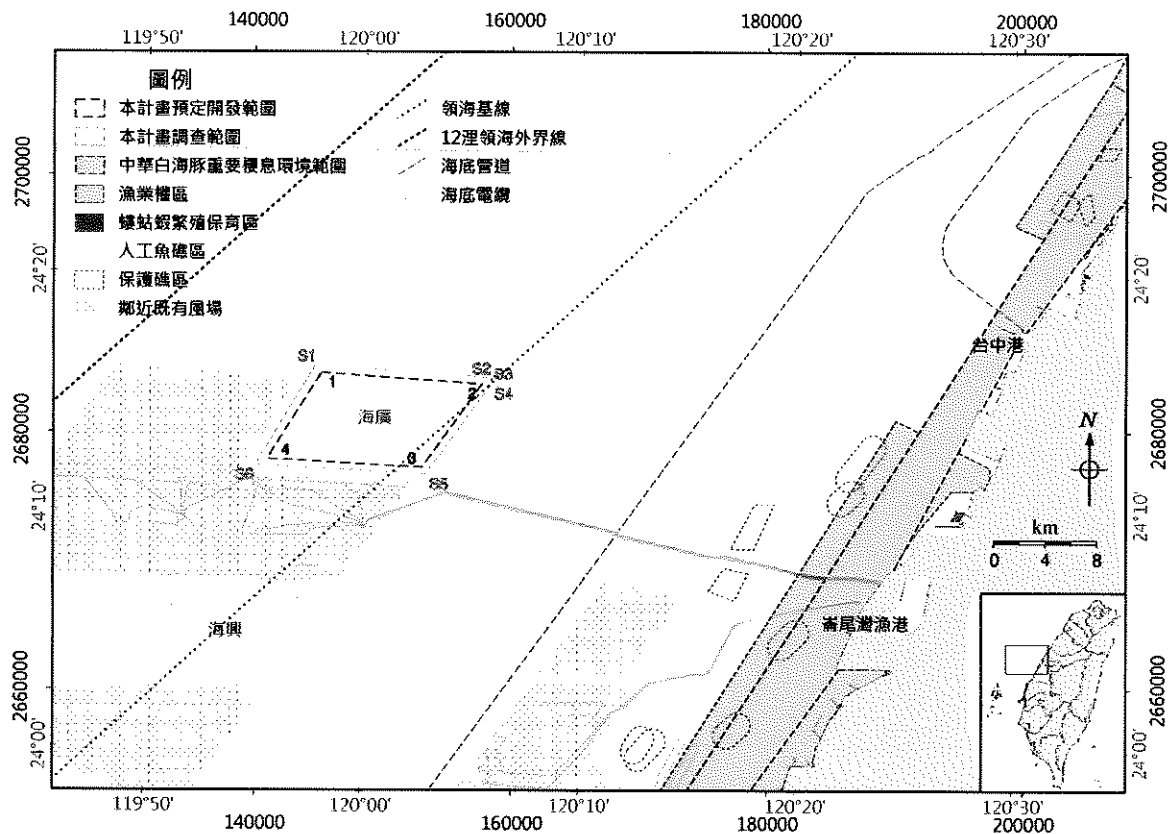


圖 2 Figure 2 海廣離岸風力發電計畫位置與作業範圍示意圖 Formosa 6 OWF wind farm and survey location

3. Scheduled Survey Period 作業時間表

預定作業時程 自 113 年 6 月 10 日起至 113 年 8 月 31 日止。Expected Operation Period

表 1：作業時間表 Milestone Sheet

| 編號 (No.) | 開始時間 From | 結束時間 to | 作業內容 Description |
|-------------|--------------|------------|---------------------|
| (1) | 113/06/10 | 113/07/31 | 海上勘測作業 |
| (2) | 113/08/01 | 113/08/31 | 目標物區複查 |
| (3) | | | |
| (4) | | | |
| (5) | | | |
| (6) | | | |
| (7) | | | |
| (8) | | | |
| (9) | | | |
| (10) | | | |

備註 Comment:

上列作業時間及作業內容供參考(實際作業期間將隨作業進度及海象而調整)

The above is for information only. The actual schedule will be changed as the weather and situation dictates.

4. Vessel specification 作業船舶

a. 裕威 YU-WEI

| 船名 Vessel Name : 裕威 YU-WEI | |
|----------------------------|-------------------------|
| 船籍港 Home Port | 高雄 KAOHSIUNG |
| 總噸數 Gross Tonnage | 163 |
| 船長 LOA | 32.00 公尺 / 32.00 meters |
| 船寬 Width | 7.00 公尺 / 7.00 meters |
| IMO | - |
| MMSI | 416010432 |

船的照片 Vessel Photo





圖 2 Figure 2 裕威號夜間警示標示 Yu-Wei Night Navigation Lights Arrangement

b. 海裕 HAI-YU

| 船名 Vessel Name : 海裕 HAI-YU | |
|----------------------------|-------------------------|
| 船籍港 Home Port | 高雄 KAOHSIUNG |
| 總噸數 Gross Tonnage | 295 |
| 船長 LOA | 38.92 公尺 / 38.92 meters |
| 船寬 Width | 7.80 公尺 / 7.80 meters |
| IMO | - |
| MMSI | 416010065 |

船的照片 Vessel Photo



(1) 船舶基本資料

中華民國船舶國籍證書

THE REPUBLIC OF CHINA
CERTIFICATE OF VESSEL'S NATIONALITY

換發

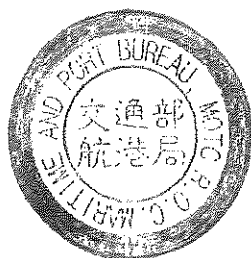
輪字第 035000 號 Certificate No. 035000

查 裕品實業股份有限公司 所有 裕威 船業於 高雄 港為所有權之登記取得中華民國國籍，茲依照船舶法第十六條規定核發本證書為證。

It is certified that YU WEI has been registered at Maritime and Port Bureau M.O.T.C, Taiwan, The Republic of China, as Chinese Vessel and this Certificate of Nationality is issued in accordance with the provisions of Article 16 of the "Law of Ships".

| | | | |
|---|--|--|--|
| 船名 Name of ship | 裕威 YU WEI | 船籍港 Port of Registry | 高雄港 Kaohsiung |
| 國際海事組織編號 IMO No. | | 信號符字 Signal Letters | BR4960 |
| 船舶號數 Official No. | 014278 | | |
| 船舶所有人 Owner of ship | 裕品實業股份有限公司 YU PIN SHIPPING CO., LTD. | 所有人住所 Owner's Address | 802630 高雄市苓雅區三多四路 110 號 9 樓之 6 9F-6, No.110, Sanduo 4th Rd., Lingya Dist., Kaohsiung City 802630, Taiwan (R.O.C.) |
| 船舶用途 Intended Use of ship | 工作船 | 建造完成日期 Date of Build | 093年03月 2004/03 |
| 船身質料 Material of Hull | 鋼 STEEL | 船長(公尺) Length (M) | 29.86 (LOA: 32.00 M) |
| 主機種類及數目 Type & Number of Engines | 6缸柴油機 2 部 6 Cyl(s) DIESEL 2 Set(s) | 船寬(公尺) Breadth (M) | 7.00 |
| 推進器種類及數目 Type & Number of Propellers | 定距螺槳 2 具 FIXED-PITCH / 2 Set(s) | 艏部模深(公尺) Molded Depth amidships (M) | 3.55 |
| 造船地點及廠名 Hull Builder & Location | 高雄市 / 中信造船公司 KAOHSIUNG / JONG SHYN SHIPBUILDING CO., LTD. | 總噸位 Gross Tonnage | 163 |
| 造機地點及廠名 Engine Maker & Location | 日本 / 野馬牌 JAPAN / YANMAR | 淨噸位 Net Tonnage | 48 |

發證地點 高雄 日期 113 年 05 月 06 日
Issued at Kaohsiung on May 6, 2024



交通部航港局
Maritime and Port Bureau M.O.T.C
航政機關 (Seal of Issuing Authority)

局長 葉協隆
Director-General Hsieh Lung-jong

簽署 (Signature)

圖 3 Figure 3 預計調查船舶 - 裕威號船舶基本資料

中華民國船舶國籍證書

THE REPUBLIC OF CHINA CERTIFICATE OF VESSEL'S NATIONALITY

換發

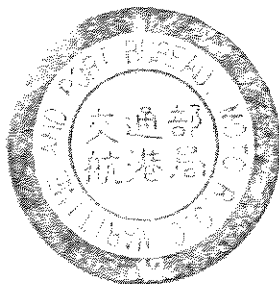
輪字第 034724 號 Certificate No. 034724

查 東亞海洋科技股份有限公司 所有 海裕 船業於 高雄 港
為所有權之登記取得中華民國國籍，茲依照船舶法第十六條規定核發本證書為證。

It is certified that "HAI YU" has been registered at Maritime and Port Bureau M.O.T.C., Taiwan, The Republic of China, as Chinese Vessel and this Certificate of Nationality is issued in accordance with the provisions of Article 16 of the "Law of Ships".

| | | | |
|---|---|--|--|
| 船名 Name of ship | 海裕 HAI YU | 船籍港 Port of Registry | 高雄港 Kaohsiung |
| 國際海事組織編號 IMO No. | 9065936 | 信號符字 Signal Letters | BR4929 |
| 船舶號數 Official No. | 012621 | | |
| 船舶所有人 Owner of ship | 東亞海洋科技股份有限公司 East Asia Offshore Technology Co., Ltd. | 所有人住所 Owner's Address | 高雄市中區三多路 110 號 21 樓二樓 21F-2, No. 110, Sanhuo Rd., Kaohsiung Dist., Kaohsiung City 802580, Taiwan (R.O.C.) |
| 船舶用途 Intended Use of ship | 工作船 WORKING VESSEL | 建造完成日期 Date of Build | 082 年 08 月 1993/08 |
| 船身資料 Material of Hull | 鋼 STEEL | 船長 (公尺) Length (M) | 34.56 (LOA : 38.92 M) |
| 主機種類及數目 Type & Number of Engines | 6缸 柴油機 1 部 6 Cyl(s) DIESEL 1 Set(s) | 船寬 (公尺) Breadth (M) | 7.80 |
| 推進器種類及數目 Type & Number of Propellers | 變距螺旋 / 1 具 CONTROLLABLE PITCH / 1 Set(s) | 艏部模深 (公尺) Aloided Depth amidships (M) | 3.30 |
| 造船地點及廠名 Hull Builder & Location | 高雄市 / 慶遠造船公司 KAOHSIUNG / CHING YU SHIPBUILDING CO., LTD. | 總噸位 Gross Tonnage | 295 |
| 造機地點及廠名 Engine Maker & Location | 丹麥 / MAN / MAN | 淨噸位 Net Tonnage | 88 |

發證地點 高雄 日期 113 年 01 月 03 日
Issued at Kaohsiung on Jan 3, 2024



交通部航港局
Maritime and Port Bureau M.O.T.C.
航政機關 (Seal of Issuing Authority)


局長 張協隆
Director-General Hsueh Hsiung-lung

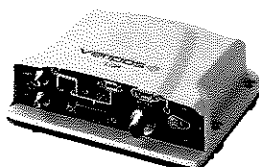
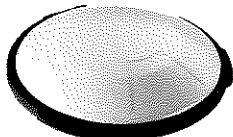

簽署 (Signature)

圖 4 Figure 4 預計調查船舶 - 海裕號船舶基本資料


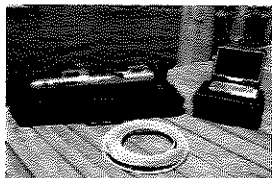

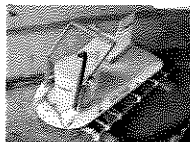
(2) 所攜儀器清冊

| 類型/名稱 | 型號/規格 | | | 照片 |
|----------------|---------------------------------------|------------------------------------|-----------------|--------------------------------|
| 全球衛星定位系統 | AsteRx-U MARINE | | | |
| | Parameter | | AsteRx-U MARINE | |
| | Velocity accuracy | 0.03m/s | | |
| | Maximum update rate | Position | 50Hz | |
| | | Position and attitude Measurements | 20Hz | |
| | | | 100Hz | |
| | Latency | <20ms | | |
| | Time Accuracy | xPPS Out | 10ns | |
| | | Event accuracy | <20ns | |
| | Time to first fix | Cold start | <45s | |
| | | Warm Start | <20s | |
| | | Re-acquisition | avg. 1s | |
| | Tracking performance (C/N0 threshold) | Tracking 20dB-Hz | | |
| | | Acquisition 33dB-Hz | | |
| | Position Accuracy | | Horizontal | Vertical |
| | | Standalone | 1.2m | 1.9m |
| | | SBAS | 0.6m | 0.8m |
| | | DGNSS | 0.4m | 0.7m |
| | | SECORX-60(PPP) | 6cm | 9cm |
| | GNSS attitude accuracy | Antenna separation | | |
| | | 1m | Heading | Pitch/Roll |
| | | | 0.15° | 0.25° |
| | | 5m | 0.03° | 0.05° |
| | RTK Performance | Horizontal Accuracy | | 0.6cm+0.5ppm 1cm+1ppm 7s |
| | | Vertical Accuracy | | |
| Initialisation | | | | |




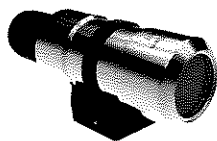
| 類型/名稱 | 型號/規格 | 照片 | | | | |
|-----------------|--|--|--------------------|------------------------------|--|--|
| | Hexagon – Veripos LD8 |   | | | | |
| | <table><tr><th>Parameter</th><th colspan="2">Veripos LD8</th></tr></table> | | Parameter | Veripos LD8 | | |
| | Parameter | | Veripos LD8 | | | |
| | Velocity accuracy | | 0.03m/s | | | |
| | Velocity limit | | 515 m/s | | | |
| | Maximum update rate | | Measurements | Up to 20Hz | | |
| | | | Position | Up to 20Hz | | |
| | Time Accuracy | | 20ns RMS | | | |
| | Time to first fix | | Cold start | <39s (typ) | | |
| | | | Warm Start | <20s (typ) | | |
| | ALIGN GNSS heading accuracy | | Baseline | Accuracy (RMS) | | |
| | | | 2m | 0.08degrees | | |
| | | | 4m | 0.05degrees | | |
| | Horizontal position accuracy (RMS) | | Single Point L1 | 1.5m | | |
| | | | Single Point L1/L2 | 1.2m | | |
| SBAS | | 1m | | | | |
| Veripos DGNSS | | 1m | | | | |
| Veripos PPP | | 2.5cm | | | | |
| RTK Performance | 1 cm + 1 ppm | | | | | |
| | Initialisation Time | <10s | | | | |
| | Initialisation reliability | >99.9% | | | | |
| USBL | Sonardyne Mini Ranger 2 |  | | | | |
| | <table><tr><th></th><th>Sonardyne Mini Ranger 2 USBL</th></tr></table> | | | Sonardyne Mini Ranger 2 USBL | | |
| | Sonardyne Mini Ranger 2 USBL | | | | | |
| Performance | 0.2% positioning repeatability using external MRU | | | | | |
| | 1.3% positioning repeatability using internal MRU | | | | | |
| | Up to 10 targets tracked, simultaneously | | | | | |
| | 995 m tracking range; extendable to 4,000 m | | | | | |
| | Up to 3 Hz position update rate | | | | | |
| Acoustics | MF frequency (20-34kHz) | | | | | |

| 類型/名稱 | 型號/規格 | | 照片 |
|--------|---|---|---|
| 多音束測深機 | R2Sonic 2024 MBES | |  |
| | Parameter | R2Sonic 2024 | |
| | Frequency | 170 to 450kHz - Optional 700kHz | |
| | Beamwidth | 1° x 2° at 200kHz | |
| | | 0.45° x 0.9° at 450kHz | |
| | | 0.3°x 0.6° at 700kHz | |
| | Swath Sector | 10° to 160° | |
| | Pinging Rate | Up to 60 Hz | |
| | Pulse Lengths | 15µsec-1ms | |
| | No. of Soundings | Up to 1024 soundings per ping | |
| | Operating Modes | Ultra-high density / Equidistance | |
| | Backscatter | Yes enabled | |
| 姿態感應器 | TSS DMS-05 | |  |
| | Parameter | TSS DMS-05 | |
| | Roll & Pitch (RMS) | 0.05 | |
| | Maximum calibrated range | Heave ±10m, roll & Pitch ±30° | |
| | Data resolution | Heave 1cm, roll & pitch 0.01° | |
| | Bandwidth | Heave 0.05 to >10Hz, roll & pitch 0 to > 10Hz | |
| 電羅經 | Teledyne Technologies Meridian Surveyor Gyrocompass | |  |
| | Parameter | Teledyne Technologies Meridian Surveyor Gyrocompass | |
| | Heading accuracy | Static: 0.10° secant latitude RMS | |
| | | Dynamic: 0.30°secant latitude RMS | |
| | Settle time | <45 minutes to within 0.7° from ±30° initial heading offset | |
| | Angular rate | ~200°/s | |
| | Settle point error | 0.25° secant latitude | |
| | Settle point repeatability | 0.25° secant latitude | |

| 類型/名稱 | 型號/規格 | 照片 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
|-----------------------------|--|-----------|--|----------------|------------|--------------------------|---------------|-----------------------|------------|---------------------------|------------|-------------------------|-----------|--|---------|---|---------|----------|--|-------|-----------|------------|----------|----------|----------|---|
| 水下聲速計 | <div>Valeport SVP 650 MK1</div> <table><tr><th>Parameter</th><th>Valeport SVP 650 MK1</th></tr><tr><td>Sound velocity</td><td></td></tr><tr><td>Range</td><td>1400-1600 m/s</td></tr><tr><td>Resolution</td><td>0.001m/s</td></tr><tr><td>Accuracy</td><td>±0.05m/s</td></tr><tr><td>Temperature</td><td></td></tr><tr><td>Range</td><td>-5~35°C</td></tr><tr><td>Resolution</td><td>0.002°C</td></tr><tr><td>Pressure</td><td></td></tr><tr><td>Range</td><td>5000 dBar</td></tr><tr><td>Resolution</td><td>0.005%FS</td></tr><tr><td>Accuracy</td><td>±0.01%FS</td></tr></table> | Parameter | Valeport SVP 650 MK1 | Sound velocity | | Range | 1400-1600 m/s | Resolution | 0.001m/s | Accuracy | ±0.05m/s | Temperature | | Range | -5~35°C | Resolution | 0.002°C | Pressure | | Range | 5000 dBar | Resolution | 0.005%FS | Accuracy | ±0.01%FS |  |
| Parameter | Valeport SVP 650 MK1 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Sound velocity | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Range | 1400-1600 m/s | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Resolution | 0.001m/s | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Accuracy | ±0.05m/s | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Temperature | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Range | -5~35°C | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Resolution | 0.002°C | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Pressure | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Range | 5000 dBar | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Resolution | 0.005%FS | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Accuracy | ±0.01%FS | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| 側掃聲納拖魚及數位資料收集器 | <div>EdgeTech 4200 tow fish & EdgeTech 701-DL</div> <table><tr><th>Parameter</th><th>EdgeTech 4200 tow fish & EdgeTech 701-DL</th></tr><tr><td>Frequency</td><td>300/600kHz</td></tr><tr><td>Operating range (m/side)</td><td>230/120</td></tr><tr><td>Horizontal beam width</td><td>0.5°/0.26°</td></tr><tr><td>Resolution along track</td><td>1.3m/0.45m</td></tr><tr><td>Resolution across track</td><td>3cm/1.5cm</td></tr></table> | Parameter | EdgeTech 4200 tow fish & EdgeTech 701-DL | Frequency | 300/600kHz | Operating range (m/side) | 230/120 | Horizontal beam width | 0.5°/0.26° | Resolution along track | 1.3m/0.45m | Resolution across track | 3cm/1.5cm |  | | | | | | | | | | | | |
| Parameter | EdgeTech 4200 tow fish & EdgeTech 701-DL | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Frequency | 300/600kHz | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Operating range (m/side) | 230/120 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Horizontal beam width | 0.5°/0.26° | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Resolution along track | 1.3m/0.45m | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Resolution across track | 3cm/1.5cm | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| 變頻聲納及資料收集主機 | <div>EdgeTech SB-216S & EdgeTech 3100P</div> <table><tr><th>Parameter</th><th>EdgeTech SB-216S & EdgeTech 3100P</th></tr><tr><td>Frequency</td><td>2-16kHz</td></tr><tr><td>Vertical Resolution</td><td>6-10cm</td></tr><tr><td>Penetration</td><td></td></tr><tr><td>In coarse calcareous sand</td><td>6m</td></tr><tr><td>In clay</td><td>80m</td></tr><tr><td>Max Depth Rating of Towfish</td><td>300m</td></tr></table> | Parameter | EdgeTech SB-216S & EdgeTech 3100P | Frequency | 2-16kHz | Vertical Resolution | 6-10cm | Penetration | | In coarse calcareous sand | 6m | In clay | 80m | Max Depth Rating of Towfish | 300m | <div></div> | | | | | | | | | | |
| Parameter | EdgeTech SB-216S & EdgeTech 3100P | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Frequency | 2-16kHz | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Vertical Resolution | 6-10cm | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Penetration | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| In coarse calcareous sand | 6m | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| In clay | 80m | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| Max Depth Rating of Towfish | 300m | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |

| 類型/名稱 | 型號/規格 | 照片 |
|---|-------------------------------|--|
| 磁力儀 | Geometrics G-880 Magnetometer | |
| | Parameter | Geometrics G-880 |
| | Operating Range | 17000-100000nT |
| | Sensitivity | 90% of all readings will fall within the following peak-to-peak envelopes: |
| | | 0.05nT @ 0.1 s cycle rate |
| | | 0.03nT @ 0.2 s cycle rate |
| | | 0.01nT @ 1 s cycle rate |
| | Information Bandwidth | <0.004nT/HzRMS |
| Absolute Accuracy | +2nT | |
| | Heading Error | <+0.5nT |
| 拖曳型攝影機 | Multi SeaCam 1060 | |
| | Parameter | Multi SeaCam 1060 |
| | Mechanical | Low Light Black and White |
| | Rated Depth | Delrin: 300 meters |
| | | Titanium: 6,000 meters |
| | Operating Temperature | -10 deg C to +40 deg C |
| | Optical Lens | 5 mm, f2.8 |
| | Video | Image Sensor: ½-in CCD image sensor |
| Number of pixels: 811 (H) x 508 (V) (EIA); 795 (H) x 596 (V) (CCIR) | | |





5. Crew and staff roster 船員及工作人員名冊

裕威船員與調查人員資料

| 職稱 | 姓名 | 性別 | 出生年月日 | 國籍 | 身分證明文件編 | 住址 |
|------|-------------|----|------------|------|------------|-------------|
| 船長 | 邱○○ | 男 | 1950/03/06 | 台灣 | S10057**** | 高雄市鳳山區***** |
| 船長 | 曾○○ | 男 | 1974/04/20 | 台灣 | T12089**** | 屏東縣長治鄉***** |
| 輪機長 | 郭○○ | 男 | 1962/09/11 | 台灣 | E12042**** | 高雄市鼓山區***** |
| 船副 | 陳○○ | 男 | 1992/03/29 | 台灣 | D12253**** | 台南市東區***** |
| 幹練水手 | 王○○ | 男 | 1968/01/29 | 台灣 | A12347**** | 新北市新莊區***** |
| 幹練水手 | 薛○○ | 男 | 1976/06/04 | 台灣 | D12090**** | 基隆市中正區***** |
| 機匠 | 胡○○ | 男 | 1998/01/02 | 台灣 | R12472**** | 臺南市北區***** |
| 機匠 | 陳○○ | 男 | 1949/06/16 | 台灣 | E10131**** | 高雄市鼓山區***** |
| 工程師 | 謝○○ | 男 | 1991/05/10 | 台灣 | C12136**** | 基隆市安樂區***** |
| 工程師 | 方○○ | 男 | 1972/08/09 | 台灣 | Q12182**** | 台北市內湖區***** |
| 工程師 | 壽○○ | 女 | 1992/12/17 | 台灣 | A22917**** | 桃園縣平鎮市***** |
| 工程師 | 佟○○ | 男 | 1983/11/16 | 台灣 | A12895**** | 台北市北投區***** |
| 工程師 | 陳○○ | 男 | 1979/04/14 | 台灣 | F12455**** | 新北市汐止區***** |
| 工程師 | 李○○ | 男 | 1997/03/29 | 台灣 | F13007**** | 新北市三重區***** |
| 工程師 | 吳○○ | 男 | 1997/07/28 | 台灣 | P12419**** | 臺北市北投區***** |
| 工程師 | Ahmad Fitri | 男 | 1993/04/19 | 馬來西亞 | A5508**** | 台北市北投區***** |
| 工程師 | Nor Shimy | 男 | 1986/02/17 | 馬來西亞 | A5873**** | 台北市北投區***** |
| 合計 | 17 員 | | | | | |

海裕號船員與調查人員資料

| 職稱 | 姓名 | 性別 | 出生年月日 | 國籍 | 身分證明文件編 | 住址 |
|------|-------------|----|------------|------|------------|-------------|
| 船長 | 邱○○ | 男 | 1950/03/06 | 台灣 | S10057**** | 高雄市鳳山區***** |
| 船長 | 曾○○ | 男 | 1974/04/20 | 台灣 | T12089**** | 屏東縣長治鄉***** |
| 輪機長 | 郭○○ | 男 | 1962/09/11 | 台灣 | E12042**** | 高雄市鼓山區***** |
| 船副 | 陳○○ | 男 | 1992/03/29 | 台灣 | D12253**** | 台南市東區***** |
| 幹練水手 | 王○○ | 男 | 1968/01/29 | 台灣 | A12347**** | 新北市新莊區***** |
| 幹練水手 | 薛○○ | 男 | 1976/06/04 | 台灣 | D12090**** | 基隆市中正區***** |
| 機匠 | 胡○○ | 男 | 1998/01/02 | 台灣 | R12472**** | 臺南市北區***** |
| 機匠 | 陳○○ | 男 | 1949/06/16 | 台灣 | E10131**** | 高雄市鼓山區***** |
| 工程師 | 謝○○ | 男 | 1991/05/10 | 台灣 | C12136**** | 基隆市安樂區***** |
| 工程師 | 方○○ | 男 | 1972/08/09 | 台灣 | Q12182**** | 台北市內湖區***** |
| 工程師 | 壽○○ | 女 | 1992/12/17 | 台灣 | A22917**** | 桃園縣平鎮市***** |
| 工程師 | 佟○○ | 男 | 1983/11/16 | 台灣 | A12895**** | 台北市北投區***** |
| 工程師 | 陳○○ | 男 | 1979/04/14 | 台灣 | F12455**** | 新北市汐止區***** |
| 工程師 | 李○○ | 男 | 1997/03/29 | 台灣 | F13007**** | 新北市三重區***** |
| 工程師 | 吳○○ | 男 | 1997/07/28 | 台灣 | P12419**** | 臺北市北投區***** |
| 工程師 | Ahmad Fitri | 男 | 1993/04/19 | 馬來西亞 | A5508**** | 台北市北投區***** |
| 工程師 | Nor Shimy | 男 | 1986/02/17 | 馬來西亞 | A5873**** | 台北市北投區***** |
| 合計 | 17 員 | | | | | |

